# SEMINARIO DI ANALISI MATEMATICA DIPARTIMENTO DI MATEMATICA DELL'UNIVERSITA' DI BOLOGNA

J.E. LEWIS

IL METODO DEGLI ELEMENTI FINITI PER SISTEMI IPERBOLICI FUCHSIANI Dopo lo studio degli operatori Fuchsiani iperbolici fatto da Hidetoshi Tahara [T], Bove-Lewis-Parenti [BLP1-2], e altri, vorremmo considerare la soluzione numerica mediante elementi finiti di un sistema iperbolico Fuchsiano:

(†) 
$$Lu(t,x) = t\partial_t u + tA(t,x,\partial_x)u+B(t,x)u = f(t,x)$$

ove supponiamo che

(i) L'operatore  $\partial_t + A(t,x,\partial_x)$  sia un sistema NxN di operatori differenziali, simmetrico e strettamente iperbolico; valga la disuguaglianza

$$|\text{Re}(Au,u)| \le a_0 |u|^2$$
,  $u \in C_0^{\infty}(R_X^n)$ .  $[(u,v)] = \int_{R_X^n} \sum_{i=1}^N u_i \bar{v}_i dx; |u|^2 = (u,u)]$ .

(ii) B(t,x) sia una matrice di funzioni che soddisfi

$$Re(Bu,u) \ge b_0 |u|^2, b_0 > 0.$$

Sia  $f \in C_0^{\infty}$  ( $R_t \times R_X^n$ ), ci sono soluzioni singolari di (†), ma c'è una soluzione sola che sta in  $C^{\infty}([0,T]; \mathcal{D}'(R_X^n))$ ; inoltre il dominio di dipendenza della soluzione liscia di (†) è il solito "cono di luce". Se f ha una singolarità  $C^{\infty}$ , l'insieme WF(u) è contenuto (per t $\pm 0$ ) nelle strisce bicaratteristiche. Per dettagli, facciamo riferimento a [BLP1] e [T].

Presento, seguendo Tahara, qualche stima dell'energia per (†), e poi presento due metodi di approssimazioni numeriche delle soluzioni di (†). La strada da seguire è la seguente:

- (1) Porre (+) in una forma debole e fare stime di energia;
- (2) Introdurre la forma debole su uno spazio di elementi finiti nello spazio e cercare di fare il confronto dell'errore con l'errore di una certa proie zione della soluzione;
- (3) Fare una discretizzazione anche nel tempo e dare una approssimazione "pie namente discreta" della soluzione.

In un recente lavoro, Anatoly Genis [G] ha portato avanti questo programma per l'operatore di tipo Euler-Poisson-Darboux:

$$\begin{cases} \mathscr{L}_{p}(t,x) = t \vartheta_{t}^{2} u + (2p+1)\vartheta_{t} u - t(\Sigma \vartheta_{x_{i}}(a_{i,j}(x)\vartheta_{x_{j}}u) - c(x)u) = 0 \\ u(0,x) = g(x). \end{cases}$$

Genis ha ottenuto risultati anche di stime in  $L^{\infty}$ , superconvergenza, ecc. Il nostro studio è ispirato a Genis. I metodi adottati qui sono modificazioni dei metodi di Todd Du Pont [Du2] e Lars Wahlbin [W]. Essi (nel caso non Fuchsiano) hanno risultati anche per equazioni quasilineari.

### STIME DI ENERGIA PER IL PROBLEMA CONTINUO

Ci interessano risultati locali nello spazio; per semplicità lavoriamo nel caso periodico su  $T_X^n$ . Per  $u=(u_1,\ldots,u_n)$ ,  $v=(v_1,\ldots,v_n)$  denotiamo con (u,v) il prodotto scalare in

$$L^{2}(T_{x}^{n}): (u,v) = \sum_{j=1}^{N} \int_{T_{x}^{n}} u_{j} \overline{v}_{j} dx.$$

Per r=0,1,2,..., 
$$|u|_{r}^{2} = \sum_{|\alpha|=r} \int_{T_{x}}^{n} |a_{x}^{\alpha}u|^{2} dx;$$

$$|u| = |u|_0$$
;  $|u|_r^2 = \sum_{k=0}^r |u|_k^2$ ;  $|u|_{\infty} = \sup |u(x)|$ .

Su  $T_{x}^{n}$  consideriamo il problema

(+) Lu = 
$$ta_t u + tA(t,x,a_x)u + Bu = f(t,x)$$

con L che soddisfa (i) e (ii).

Poniamo (+) nella forma debole:

$$(t)_d$$
  $(t)_d + tAu + Bu, v) = (f,v),$ 

v, per esempio, in  $C^1([0,T];H^1(T_x^n))$ .

Con v = u(t):

$$\frac{1}{2}t\;\frac{d}{dt}\left|u(t)\right|^2\;-\;a_0^{}t\big|u(t)\big|^2\;+\;b_0^{}\big|u(t)\big|^2\;\leq\;\big|f(t)\big|\;\;\big|u(t)\big|\,.$$

Dalla disuguaglianza ab  $\leq \delta$  a<sup>2</sup> +  $\frac{1}{4\delta}$  b<sup>2</sup>, risulta

$$\frac{1}{2} \ t \ \frac{d}{dt} \left| u(t) \right|^2 + \left( b_0^{-a} - a_0^{-t - \delta} \right) \left| u(t) \right|^2 \le \frac{1}{4 \delta} \ \left| f(t) \right|^2.$$

Fissiamo T piccolo tale che  $\frac{1}{2}$   $\vec{b}$  =  $\vec{b}_0$  -  $\vec{a}_0$ T- $\delta$ >0.

Per ogni  $t \leq T$ ,

$$t^{-\bar{b}} t \frac{d}{dt} (t^{\bar{b}} |u(t)|^2) \le \frac{1}{2\delta} |f(t)|^2$$

Segue

$$t^{\bar{b}}|u(t)|^2 \Big|_{t=\varepsilon}^{t=t} \leq C \int_{\varepsilon}^{t} s^{\bar{b}-1}|f(s)|^2 ds.$$

Sotto l'ipotesi lim  $t^{\bar{b}}|u(t)|^2=0$  (che taglia fuori la "soluzione singolare"),  $t o 0^+$ 

$$|u(t)|^2 \le C \int_0^t (\frac{t}{s})^{-\overline{b}} |f(s)|^2 \frac{ds}{s}$$
.

Questa maggiorazione, sfruttando la disuguaglianza di Hardy, dà varie stime con peso t<sup>B</sup> in L<sup>P</sup>(dt). In particolare sfruttiamo solo l'ipotesi b̄>O per ottenere

(\*) 
$$\sup_{0 \le t \le T} |u(t)|^2 \le C \sup_{0 \le t \le T} |f(t)|^2.$$

La dimostrazione esposta dâ (\*) per T piccolo ( $\leq T_1$ ), ma per  $T_1 \leq T \leq \Upsilon$ , tale stima risulta dalle solite sitme per sistemi iperbolici.

Passiamo alle stime per  $|u(t)|_r$ . Prendiamo  $\vartheta_{\chi_i}$  dell'equazione (+). Risulta

$$t_{x_{i}}^{u} + t_{x_{i}}^{u} + t_{x_{i}}^{u$$

Sia V =  $(\nabla u) = (\partial u_{x_1}, \dots, \partial_{x_n} u)$ , V soddisfa il "gran sistema":

$$\mathsf{ta}_\mathsf{t}^{\,\,\mathsf{V}}\,+\,\mathsf{t} \widetilde{\mathsf{A}}(\,\mathsf{t}\,,\!\mathsf{x}\,,\!\mathsf{a}_{\,\mathsf{x}}^{\,\,})\,\mathsf{V}\,+\,\widetilde{\mathsf{B}}\mathsf{V}\,+\,\mathsf{t} \widetilde{\mathsf{C}}\mathsf{V}\,=\,\nabla\mathsf{f}\,+\,\widetilde{\mathsf{D}}\mathsf{u}\,,$$

dove 
$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} A & 0 \\ \hline 0 & A \\ \hline - & - & A \end{pmatrix}$$
 ,  $\tilde{B} = \begin{pmatrix} B & 0 \\ \hline 0 & B \\ \hline - & B \end{pmatrix}$ 

e  $\tilde{C}$  e  $\tilde{D}$  sono matrici  $(N^2 \times N^2)$  di funzioni.

Anche se ovviamente  $\vartheta_t + \tilde{A}$  non è strettamente iperbolico, si può fare la stima dell'energia di cui sopra;  $\tilde{D}u$  è già controllato e

$$Re((\hat{B} + t\hat{C})V,V) \ge (b_0 - c_0 t)|V|^2.$$

Otteniamo

$$(*)_r : \sup |u(t)|_r^2 \le C \sup_{0 \le t \le T} |f(t)|_r^2$$

La stima  $(*)_r$  serve quando facciamo un'approssimazione della soluzione nello spazio.

Per controllare  $\vartheta_t u(t)$ , facciamo una derivata rispetto t dell'equazione (†). Risulta

$$(ta_t + tA)u_t + (B+I)u_t + \{tA_tu + Au + B_tu\} = f_t.$$

Cioè: Sia w = atu

$$[ta_t + tA + (B+I)]w = f_t - \{tA_tu + Au + B_tu\}.$$

Il ragionamento già fatto dà la stima

$$\sup_{0 \le t \le T} \|\partial_t u\|_r \le C \sup\{\|f_t\|_r + \|u\|_{r+1}\} \le C \sup\{\|f_t\|_r + \|f\|_{r+1}\}.$$

Riassumiamo le stime dell'energia ottenuta nel seguente

$$\underline{\text{Teorema 1.}} \quad \sup \|\boldsymbol{\mathfrak{d}}_{t}^{k}\boldsymbol{\mathsf{u}}\|_{r} \leq C \, \sup \{ \| \, \boldsymbol{\mathfrak{d}}_{t}^{k}\boldsymbol{\mathsf{f}} \|_{r}^{+} \, \|\boldsymbol{\mathfrak{d}}_{t}^{k-1}\boldsymbol{\mathsf{f}} \|_{r+1}^{} + \ldots + \|\boldsymbol{\mathsf{f}} \|_{r+k}^{} \}.$$

# SPAZI DI ELEMENTI FINITI

Per una descrizione degli spazi di elementi finiti si veda Fairweather [F] e Strang e Fix [SF].

Sia  $\Omega$  =  $T_X^n$  (o più generalmente un aperto di  $R^n$ ); si considera un sottospazio  $S^h$  di  $L^2(\Omega)$  di dimensione finita. Diciamo che  $S^h$  è di classe  $M_k^h$ ,  $0 \le k \le r$  se e solo se

I. 
$$S^h \subset H^{k+1}(\Omega)$$
 e

II. Per  $2 \le s \le r$ , per ogni  $u \in H^{S}(\Omega)$ ,

$$\inf_{\chi \in S_h} (|u-\chi|+h|u-\chi|_1) \le C_s h^S |u|_s.$$

Di solito tale spazio  $S^h$  nasce da una sottodivisione di  $\Omega$  in triangoli o quadrilateri  $T^h_j$ ,  $j=1,\ldots,N_h$ . Si suppone che ogni "elemento"  $T^h_j$  ha diametro  $\Re$  h ed è regolare (cioè non troppo stretto, ecc.). Ogni  $\chi \in S^h$ , ristretto ad un elemento  $T^h_j$ , è un polinomio di grado  $\le r-1$  (o almeno un prodotto tensoriale di tali polinomi).

La condizione  $S^h\subset H^{k+1}(\Omega)$  impone condizione di compatibilità sulle derivate di ordine  $\le k$  lungo i bordi di due elementi con una faccia a vertice in comune. Nel caso n=1, la sottodivisione è semplicemente una partizione dell'intervallo e  $\chi\in H^{k+1}$  se e solo se  $\chi\in C^k$ .

Per dettagli e esempi si veda la bibliografia. Citiamo esempi importanti:

n=1: i polinomi cubici di Hermite (r=4, k=1); n=2: Su un triangolo, l'elemento cubico di Zlamal.

Ad ogni vertice si dà  $\chi_1\chi_2,\chi_3$ ; per trovare una base locale di polinomi cubici (dim = 10),ci rimane un "grado di libertà", di solito si dà  $\chi$  al baricentro del triangolo. L'elemento di Zlamal è di classe  $M_0^4$ .

n=2: Su un rettangolo con lati paralleli agli assi si considera un prodotto tensoriale di polinomi cubici di Hermite. Per base locale (di dim = 16) su ogni elemento si dà  $\chi_1\chi_2,\chi_3,\chi_3,\chi_3$  ad ogni modo per ottenere un sottospazio di classe  $M_2^4$ . Il controllo di  $\chi_{\chi y}$  ad ogni modo assicura che le prime derivate normali sono continue attraverso un bordo comune di due elementi: cioè  $\chi \in H^2(\Omega)$ .

### IL METODO DI DU PONT NEL CASO SEMIDISCRETO

 $\label{eq:Definiamole} Definiamo l'approssimazione semidiscreta di (†) la funzione <math display="block">U(t) \in C^{\circ}([0,T];S^h) \ che \ soddisfa:$ 

(†)<sub>h</sub>

$$\begin{cases}
\text{Per ogni } V \in S^h, \\
(ta_+U+tAU + BU,V) = (f,V).
\end{cases}$$

Attualmente la soluzione di  $(\dagger)_h$  è la soluzione di un gran sistema di equazioni differenziali ordinarie.

Notiamo che U(0) è univocamente determinato dalla relazione

$$(B(0,x)U(0),V) = (f,V), V \in S^{h}.$$

Inoltre

$$b_0 |u(0)-U(0)|^2 \le Re(B(u(0)-U(0)), u(0)-U(0))$$
  
 $= Re(B(u(0)-U(0)), u(0)-\chi) \text{ per ogni } \chi \in S^h,$ 

dato che 
$$(B(u(0)-U(0)),V) = (f(0),V)-(f(0),V)=0$$
.  
Risulta che

$$|u(0)-U(0)| \le Ch^r |u(0)|_r$$
.

La stima per  $\sup |u(t)-U(t)|$  è data dal teorema seguente:

<u>Teorema 2.</u> Supponiamo che S $^h$  è di classe  $M_0^r$  e

$$A = \sup_{t} |u(t)|_{r} + |tu_{t}|_{r} < \infty.$$

con u soluzione di (+) e  $U(t) \in S^h$  soluzione di (+)<sub>h</sub>. Allora

$$|u(t) - U(t)| \le CA(t+h)h^{1-1}$$
.

<u>Prova</u>. Sia  $W(t):[0,T] \rightarrow S^h$  un'approssimazione di u(t) che soddisfa

$$|u(t)-W(t)| + h|u(t)-W(t)|_{1} \le Ch^{r}|u(t)|_{r}$$

$$|u_{t}(t)-W_{t}(t)| \leq Ch^{r}|u_{t}(t)|_{r}$$

Per esempio, sia W la proiezione in  $\operatorname{H}^1$  di u: W è l'unica funzione in  $\operatorname{S}^h$  tale che

$$\beta_1(u-W,V) \equiv (u-W,V) + (\nabla(u-W),\nabla V) = 0, \quad V \in S^h.$$

(Formalmente, W risolve approssimativamente il problema

Tale problema è l'esempio fondamentale degli elementi finiti. Dato  $\beta$  non dipendente da t risulta che  $W_+$  è la proiezione di  $u_+$ ).

 $Scriviamo\ u(t)-U(t)\ =\ (u(t)-W(t))\ +\ (W(f)-U(t))\ \equiv\ \eta(t)\ +\ \zeta(t).\ Per\ ogni\ V\in S^h,$ 

$$(t\zeta_t + tA\zeta + B_n, V) = -(tn_t + tA_n + B_n, V) \le CA(h^r + th^{r-1})|V|.$$

Sia  $V = \zeta(t) \in S^h$ :

$$\frac{1}{2} t \, \frac{d}{dt} \, \big| \, \varsigma(t) \, \big|^{\, 2} \, \div \, \big( \, b_{_{\, 0}} - a_{_{\, 0}} t - \delta \, \big) \, \big| \, \varsigma(t) \, \big|^{\, 2} \, \leq \, \frac{C}{\delta} \, \, A^{\, 2} \{ \, h^{\, 2r} \, + \, t^{\, 2} h^{\, 2r - 2} \} \, .$$

Segue, come nel caso continuo

$$\sup_{0 \le t \le T} |\zeta(t)|^2 \le CA^2 \{h^{2r-2}(h^2 + T^2)\}.$$

Finalmente  $|u(t) - U(t)| \le |\eta(t)| + |\zeta(t)|$ .

Si chiede perché abbiamo preso una potenza di h. DuPont [Du1] ha dimostrato che per l'equazione

$$\begin{cases} u_t + u_x = 0 \\ u(0) = u_0(x) \end{cases}$$

con i polinomi cubici di Hermite (qui n=1 e  $S^h$  di classe  $M^4$ ), in generale non è possibile aspettarsi convergenza migliore di  $O(h^3)$ .

# DISCRETIZZAZIONE NEL TEMPO

La relazione

$$(t)_h$$
  $(ta_t U + tAU + BU,V) = (f,V), V \in S^h$ 

conduce ad un sistema (singolare!) di grande dimensione, il quale dev'essere risolto mediante un metodo di differenze finite in t.

Sia F(t) una funzione (anche di x), definiamo, con At fissato:

$$F_m = F(m\Delta t)$$
;  $F_{m+1/2} = F((m+1/2)\Delta t)$ ;  $F^{m+1/2} = \frac{F_m + F_m}{2}$ ;  $\delta_t F_m = \frac{F_{m+1} - F_m}{\Delta t}$ 

Usando la formula di Taylor con resto,

$$u_{m+1/2} = u^{m+1/2} - \frac{(\Delta t)^2}{2!4} \int_{-1}^{1} (1-|\theta|) u_{tt}((m+\frac{1}{2})\Delta t + \theta \frac{\Delta t}{2}) d\theta;$$

$$\theta_{t}u_{m+1/2} = \delta_{t}u_{m} - \frac{(\Delta t)^{2}}{3!4} \int_{-1}^{1} (1-|\theta|^{2} u_{ttt}((m+\frac{1}{2})\Delta t + \theta \frac{\Delta t}{2})d\theta;$$

Per brevità scriviamo queste formule come

$$u_{m+1/2} = u^{m+1/2} - (\Delta t)^2 K_1 u_{tt,m+1/2}$$
;

$$\partial_t u_{m+1/2} = \delta_t u_m - (\Delta t)^2 K_2 u_{ttt,m+1/2}$$

Notiamo che

$$|K_{i}v_{m+1/2}| \le c \sup_{\{t_{m},t_{m+1}\}} |V|$$
;  $i = 1,2,$ 

$$|t_{m+1/2} K_i V_{m+1/2}| \le C \sup_{\{t_m, t_{m+1}\}} |tv|$$
, i=1,2.

Ouest'ultima osservazione è di Genis.

Definiamo la soluzione approssimante "pienamente discreta" come una successione  $\{U_m^{}\}_{m=0}^{\mu}\subset S^h$  che soddisfa

$$\left\{ \begin{array}{l} \left| u(0) - U(o) \right| \leq CA \ h^{r-1} \\ \\ \text{Per } m=0,\ldots,M-1 \\ \\ \text{Per ogni } V \in S^h, \end{array} \right.$$

$$((\textbf{t}_{m+1/2}\delta_{\textbf{t}}\textbf{U}_{m}+\textbf{t}_{m+1/2}\textbf{A}(\textbf{t}_{m+1/2}) \quad \textbf{U}^{m+1/2}+\textbf{B}(\textbf{t}_{m+1/2})+\textbf{U}^{m+1/2}, \textbf{V}) = (\textbf{f}_{m+1/2}, \textbf{V}), \quad \textbf{V} \in \textbf{S}^{h}.$$

Sia

$$L_{\Delta t}U_{m} = t_{m+1/2}\delta_{t}U_{m} + t_{m+1/2}A(t_{m+1/2})U^{m+1/2} + B(t_{m+1/2})U^{m+1/2},$$

risulta che

$$(Lu)_{m+1/2} = L_{\Delta t} u_{m}^{-} (\Delta t)^{2} g_{m+1/2},$$

$$g_{m+1/2} = t_{m+1/2} K_{2} u_{ttt,m+1/2}^{+} t_{m+1/2} A_{m+1/2}^{+} U_{tt,m+1/2}^{+} + B_{m+1/2}^{+} K_{1} u_{tt,m+1/2}^{+}$$

Possiamo portare gli operatori  $A_{m+1/2}$ ,  $B_{m+1/2}$  sotto gli integrali (in t) che definiscono  $K_1$ . Risulta che

$$|g_{m+1/2}| \le C \sup_{[t_m, t_{m+1}]} \{ |tu_{ttt}| + |tu_{tt}|_1 + |u_{tt}| \}.$$

Con questi preliminari siamo in grado di enunciare una stima  $\mbox{ per } u_m$  -  $\mbox{ U}_m.$ 

Teorema 3.1. Supponiamo che  $U_m \in S^h$  sia già determinata e  $\Delta t, \Delta t/h$  sia no abbastanza piccoli. Allora la relazione

$$(L_{\Lambda +}U_{m},V) = (f_{m+1/2},V)$$
,  $V \in S^h$ ,

 ${\tt determina}\ {\tt U}_{{\tt m+1}}\ {\tt univocamente}.$ 

2) Supponiamo che

$$A = \sup_{t} \{ |u|_{r} + |u_{t}|_{1} + |tu_{ttt}| + |tu_{tt}|_{1} + |u_{tt}|_{1} \}.$$

Allora

$$|u_m - U_n| \le CA(1 + \log(\frac{t_m}{\Delta t})) \{(h+t)h^{r-1} + (\Delta t)^2\}$$

Prima di dare la dimostrazione, notiamo che la costante A può essere maggiorata del dato f. La discretizzazione nel tempo (almeno con questa dimostrazione) ci fa perdere un  $\log(1/\Delta t)$ .

 $\underline{\text{Prova}}.$  La determinazione di  $\textbf{U}_{\text{m+1}}$  consiste nella risoluzione del problema

$$\begin{cases} \text{Per ogni V} \in S^{h} \\ B_{m+1/2}(U_{m+1/2}, V) = (t_{m+1/2}U_{m+1} + t_{m+1/2} \frac{\Delta t}{2} A_{m+1/2}U_{m+1} \\ + \frac{\Delta t}{2} B_{m+1/2}U_{m+1}, V) = (\rho_{m}, V) \end{cases}$$

con  $\rho_m$  dato.

Per t<sub>m+1/2</sub> abbastanza piccolo

Re 
$$B_{m+1/2}(V,V) \ge [t_{m+1/2}(1-\frac{\Delta t}{2}a_0) + b_0\frac{\Delta t}{2}]|V|^2$$
.

Se non c'è a priori controllo su  $b_0$  per  $t_{m+1/2}$  grande, sfruttiamo il fatto che

Re 
$$B_{m+1/2}(V,V) \ge \{t_{m+1/2}(1-\frac{\Delta t}{2}\frac{C}{h}) + b_0 \frac{\Delta t}{2}\} |V|^2$$
.

$$\begin{split} &\text{Sia} \quad \eta_m = u_m - \dot{w}_m, \\ &\left\{ \left| \eta_m \right| + h \left| \eta_m \right|_1 \leq C \left| u_m \right| h^r \leq C A h^r \right. \\ &\left| \delta_t \eta_m \right| \leq C \left| \delta_t u_m \right|_r h^r \leq C A h^r. \end{split}$$

Dalle relazioni

$$(L_{\Delta t} u_m, V) = (f_{m+1/2} - (\Delta t)^2 g_{m+1/2}, V)$$
 
$$(L_{\Delta t} U_m, V) = (f_{m+1/2}, V),$$
 sia  $u_m - U_m = (u_m - W_m) + (W_m - u_m) = \eta_m + \zeta_m,$  
$$(L_{\Delta t} \zeta_m, V) = -(L_{\Delta t} \eta_m + (\Delta t)^2 g_{m+1/2}, V).$$

Si nota che

$$\begin{split} |\mathsf{L}_{\Delta t} \mathsf{n}_{\mathsf{m}}| &\leq \mathsf{C} \ \mathsf{t}_{\mathsf{m}+1/2} \mathsf{Ah}^{r} + \mathsf{CAt}_{\mathsf{m}+1/2} \mathsf{h}^{r-1} + \mathsf{Ch}^{r} \mathsf{A}; \ |\mathsf{g}_{\mathsf{m}+1/2}| \leq \mathsf{CA}. \end{split}$$
 Mettiamo V =  $\mathsf{z}^{\mathsf{m}+1/2} \in \mathsf{S}^{\mathsf{h}}$ : 
$$(\mathsf{L}_{\Delta t} \mathsf{n}_{\mathsf{m}}, \mathsf{z}^{\mathsf{m}+1/2}) = \mathsf{t}_{\mathsf{m}+1/2} \frac{\mathsf{t}}{2} \, \delta_{\mathsf{t}} |\mathsf{z}_{\mathsf{m}}|^{2} + \mathsf{t}_{\mathsf{m}+1/2} (\mathsf{A}_{\mathsf{m}+1/2} \mathsf{z}^{\mathsf{m}+1/2}, \mathsf{z}^{\mathsf{m}+1/2}) \\ &+ (\mathsf{B}_{\mathsf{m}+1/2} \mathsf{z}^{\mathsf{m}+1/2}, \mathsf{z}^{\mathsf{m}+1/2}) \\ &\leq \mathsf{CA} \{\mathsf{t}_{\mathsf{m}+1/2} \mathsf{h}^{r-1} + \mathsf{h}^{r}\} |\mathsf{z}^{\mathsf{m}+1/2}| + \mathsf{CA} (\Delta \mathsf{t})^{2} |\mathsf{z}^{\mathsf{m}+1/2}| \\ \mathsf{Con} \, \frac{\bar{\mathsf{b}}}{2} = \mathsf{b}_{\mathsf{o}} - \mathsf{a}_{\mathsf{o}} \mathsf{t}_{\mathsf{\mu}}^{-\delta} > \mathsf{0}, \, \, \mathsf{risulta} \end{split}$$

$$t_{m+1/2}\delta_t |\zeta_m|^2 + \bar{b} |\zeta^{m+1/2}|^2 \le CA^2 \{(t_{m+1/2}^2 + h^2)h^{2r-2} + (\Delta t)^4\}$$

Dividiamo per 
$$t_{m+1/2} = (m + 1/2)\Delta t$$
 e facciamo  $\sum_{0}^{M-1} \dots \Delta t$ . Risulta 
$$\sum_{m=0}^{M-1} \delta_t |\zeta_m|^2 \Delta t + \bar{b} \sum_{m=0}^{M-1} \frac{|\zeta^{m+1/2}|^2 \Delta t}{(m+1/2)\Delta t}$$

$$\leq CA^{2}\{h^{2r-2}\{\sum_{Q=1}^{M-1}t_{m+1/2}\Delta t + \sum_{Q=1}^{M-1}\frac{h^{2}}{(m+1/2)}\} + (\Delta t)^{4}\sum_{Q=1}^{M-1}\frac{1}{(m+1/2)}\}$$

$$\leq CA^{2}\{t_{M}^{2}h^{2r-2} + (1+\log M)(h^{2r} + (\Delta t)^{4})\}$$

La dimostrazione è fatta sotto l'ipotesi  $a_0 t_M < b_0 - \delta$ , per  $t_{M^{\geq}} = \frac{b_0 - \delta}{a_0}$ , il solito Lemma di Gronwall è applicabile.

#### UN METODO DI WAHLBIN

Per migliorare la convergenza in h, Wahlbin [W] ha proposto di  $i\underline{n}$  trodurre una "viscosită artificiale". Da ora in poi supponiamo n=1 e prendiamo S^h lo spazio di polinomi cubici di Hermite su una partizione quasiuniforme di [0,1] ( $\sigma T_{\chi}^{1}$ ). S^h è di classe  $M_{1}^{4}$ ; in più soddisfa una cosidetta "ipotesi in versa", cioè per  $\chi \in S^{h}$ ,

$$|h|_{X}|_{R+1} \le C|_{X}|_{R}, \quad R = 0,1,2,3.$$

(Seque dall'omogeneità).

Una conseguenza è una buona stima della proiezione in  $\mathbf{L}^2$  di una funzione in  $\mathbf{H}^4$ :

Sia  $W \in S^h$  tale che (u,V) = (W,V),  $V \in S^h$ , allora  $\|u-w\|_S \le Ch^{4-s} \|u\|_4$ , s = -1,0,1,2.

$$(\|\mathbf{u}\|_{-1} = \sup_{\phi \in H^1} \frac{|(\mathbf{u},\phi)|}{\|\phi\|_1}).$$

Si veda Douglas-DuPont-Wahbin [DDW].

Per b fra 3 e 4 da scegliersi in un modo opportuno, sia u soddisfacente Lu = f, allora

$$(tu_t + tAu + Bu,V) \neq th^b(u_{xx},V_{xx}) = (f,V) + th^b(u_{xx},V_{xx}).$$

Definiamo  $U(t) \in C^{0}([0,T];S^{h})$  la soluzione di

$$(+)_{h,b}$$
  $(tU_t + tAU + BU,V) + th^b(U_{xx},V_{xx}) = (f,V), V \in S_h.$ 

Formalmente stiamo approssimando la soluzione di

$$tu_+ + tAu + Bu + th^b u_{yyy} = f,$$

un problema singolare di tipo parabolico.

<u>Teorema 4.</u> Supponiamo che  $b_0 > 0$  e b = 10/3. Mettiamo

$$A = \sup_{t} (|u|_4 + |tu_t|_4)$$

Allora

$$\sup_{0 \le t \le T} |u(t) - U(t)| \le CA(h^4 + \sqrt{h^b})$$

Prova. Prendiamo W(t) la proiezione di u(t) su  $S^h$  in  $L^2$ . Scriviamo

$$u-U = (u-W) + (W-U) = n+c$$

Risulta (con V = z)

$$\begin{split} &(\mathsf{t}\varsigma_\mathsf{t}^{} + \mathsf{t}\mathsf{A}\varsigma + \mathsf{B}\varsigma,\varsigma) + \mathsf{th}^\mathsf{b}(\varsigma_{\mathsf{XX}},\varsigma_{\mathsf{XX}}) \\ \\ &= -(\mathsf{t}\mathsf{n}_\mathsf{t}^{} + \mathsf{t}\mathsf{A}\mathsf{n}^{} + \mathsf{B}\mathsf{n}^{},\varsigma) - \mathsf{th}^\mathsf{b}(\mathsf{n}_{\mathsf{XX}},\varsigma_{\mathsf{XX}}) + \mathsf{th}^\mathsf{b}(\mathsf{u}_{\mathsf{XX}},\varsigma_{\mathsf{XX}}). \end{split}$$

La parte sinistra è (come al solito) ≥

$$\frac{t}{2} \frac{d}{dt} |c(t)|^2 + (b_0 - a_0 t) |c(t)|^2 + th^b |c_{xx}|^2$$

Controlliamo la parte destra:

$$\begin{split} &|(\mathsf{tn}_\mathsf{t},\varsigma)| \leq \delta|\varsigma|^2 + \mathsf{CA}^2\mathsf{h}; \\ &|(\mathsf{B}_\mathsf{n},\varsigma)| \leq \delta|\varsigma|^2 + \mathsf{CA}^2\mathsf{h}; \\ &|\mathsf{th}^\mathsf{b}(\mathsf{n}_\mathsf{XX},\varsigma_\mathsf{XX})| \leq \delta \mathsf{th}^\mathsf{b}|\varsigma_\mathsf{XX}|^2 + \mathsf{Cth}^\mathsf{b} \mathsf{h}^4\mathsf{A}^2; \\ &|\mathsf{th}^\mathsf{b}(\mathsf{u}_\mathsf{XX},\varsigma_\mathsf{XX})| = |\mathsf{th}^\mathsf{b}(\mathsf{u}_\mathsf{XXX},\varsigma_\mathsf{XX})| \leq \delta \mathsf{t}|\varsigma|^2 + \mathsf{Ct} \mathsf{h}^2\mathsf{A}^2. \end{split}$$

Il bello è il controllo di (tAn.c).

$$\begin{split} &|(\mathsf{tAn},\varsigma)| \leq & \mathsf{Ct} \| \mathbf{n} \|_{-1} \| \mathbf{c} \|_{2} \leq \mathsf{ct} \| \mathbf{n} \|_{-1} (\| \mathbf{c} \|_{2} + \| \mathbf{c} \|_{0}) \\ &\leq & \mathsf{Cth}^{5} \mathsf{A} (\mathsf{h}^{-b/2} \mathsf{h}^{b/2} \| \mathbf{c} \|_{2} + \| \mathbf{c} \|_{0}) \\ &\leq & \mathsf{\delta th}^{b} \| \mathbf{c} \|_{2}^{2} + \mathsf{Cth}^{10-b} \mathsf{A}^{2} + \delta \| \mathbf{c} \|_{0}^{2} + \mathsf{Ct}^{2} \mathsf{h}^{10} \mathsf{A}^{2} \end{split}$$

Risulta

$$\frac{t}{2} \frac{d}{dt} |z|^2 + \frac{b}{2} |z|^2 + (1-3\delta) th^b |z_{xx}|^2$$

$$\leq CA^2 \{h^8 + th^{4+b} + th^{2b} + th^{10-b} + t^2h^{10}\}$$

Se b=10/3 , 10-b=2b e

$$\sup |\varsigma(t)|^2 \le CA^2\{h^8 + th^{2b}\}.$$

 $\underline{\text{Nota}}$ . Sfruttando una proiezione diversa si può migliorare il risultato fino a b = 7/2. Si veda Wahlbin [W].

Adesso seguiamo il metodo di viscosità artificiale di Wahlbin nel caso "pienamente discreto".

Si considera una successione  $\{U_m\}_{m=0}^M\subset S^h$ ,  $u_m$  =  $u(m\Delta t)$ , che soddisfa

$$\begin{cases} |u(0) - U_0| \le CA h^b \\ \text{Per ogni } V \in S^h \\ (L_{\Delta t} U_m, V) + t_{m1/2} h^b (U_{xx}^{m+1/2}, V_{xx}) \\ = (f_{m+1/2}, V). \end{cases}$$

 $\frac{\text{Teorema 5.}}{\text{Che soddisfa (+)}_{h,b,\Delta t}} \text{ Per } \Delta t, \Delta t/h \text{ abbastanza piccoli la successione } \{\textbf{U}_m\}$ 

$$A = \sup_{t} \{ |u|_{4} + |tu_{t}|_{4} + ||tu_{tt}||_{1} + |tu_{ttt}| + |u_{tt}| \},$$

allora

$$|u_m - U_m|^2 \le CA^2 \{[1 + \log(\frac{t_m}{\Delta t})](h^8 + (\Delta t)^4) + h^{2b}\}.$$

 $\underline{\text{Prova}}.$  L'esistenza di U $_{\text{m}}$  segue come di sopra dal Lemma di Lax-Mi $\underline{1}$ gram.

Sia  $W_m$  la proiezione in  $L^2$  di  $u_m$ , spezziamo

 $u = (u_m - W_m) + (W_m - u_m) = \eta_m + \zeta_m$ . Con  $L_{\Delta t}$ ,  $g_{m+1/2}$  definiti come nella dimostrazione di Teorema 3,

$$\begin{split} &(\mathsf{L}_{\Delta t} \mathsf{c}_{\mathsf{m}}, \mathsf{c}^{\mathsf{m}+1/2}) \, + \, \mathsf{t}_{\mathsf{m}+1/2} \, \, \mathsf{h}^{\mathsf{b}} (\mathsf{c}_{\mathsf{x}\mathsf{x}}^{\mathsf{m}+1/2}, \mathsf{c}_{\mathsf{x}\mathsf{x}}^{\mathsf{m}+1/2}) \\ &= - (\mathsf{L}_{\Delta t} \mathsf{n}_{\mathsf{m}}, \mathsf{c}^{\mathsf{m}+1/2}) \, - \, \mathsf{t}_{\mathsf{m}+1/2} \, \, \mathsf{h}^{\mathsf{b}} (\mathsf{n}_{\mathsf{x}\mathsf{x}}^{\mathsf{m}+1/2}, \, \mathsf{c}_{\mathsf{x}\mathsf{x}}^{\mathsf{m}+1/2}) \\ &+ \, \mathsf{t}_{\mathsf{m}+1/2} \, \, \mathsf{h}^{\mathsf{b}} (\mathsf{u}_{\mathsf{x}\mathsf{x}}, \mathsf{c}_{\mathsf{x}\mathsf{x}}^{\mathsf{m}+1/2}) \, + \, (\Delta \mathsf{t})^2 (\mathsf{g}_{\mathsf{m}+1/2}, \mathsf{c}^{\mathsf{m}+1/2}) \, . \end{split}$$

La dimostrazione procede nello spirito delle prove dei Teoremi 3 e 4; il bello è di controllare

$$\begin{split} &|t_{m+1/2}(A_{m+1/2}n^{m+1/2},\zeta^{m+1/2})|\\ &\leq Ct_{m+1/2}\|n^{m+1/2}\|_{-1}(|\zeta^{m+1/2}|_2 + |\zeta^{m+1/2}|_0)\\ &\leq Ct_{m+1/2}h^5A(|\zeta^{m+1/2}|_2 + |\zeta^{m+1/2}|_0)\\ &\leq \delta^{\dagger}_{m+1/2}h^5|\zeta_{xx}^{m+1/2}|^2 + Ct_{m+1/2}h^{10-b}A^2\\ &+ \delta t_{m+1/2}|\zeta^{m+1/2}|_0^2 + Ct_{m+1/2}h^{10}A^2. \end{split}$$

Inoltre

$$t_{m+1/2}h^b(n_{xx}^{m+1/2}, c_{xx}^{m+1/2})$$
 è maggiorato da

$$\delta t_{m+1/2} h^b |\zeta_{xx}^{m+1/2}| + C h^{4+b} A^2.$$

Otteniamo

$$\begin{aligned} & t_{m+1/2} \delta_{t} |z_{m}|^{2} + |b| |z^{m+1/2}|^{2} + ct_{m+1/2} h^{b} |z_{xx}^{m+1/2}|^{2} \\ & \leq CA^{2} \{h^{8} + t_{m+1/2} h^{2b} + t_{m+1/2} h^{b+4} + t_{m+1/2} h^{10-b} + (\Delta t)^{4} \} \end{aligned}$$

Con b = 10/3

$$\left|\,\varsigma_{M}^{}\right|^{2} \!\!-\! \left|\,\varsigma_{o}^{}\right|^{2} \!\!\!\leq\! \mathsf{CA}^{2} \!\{ [1 \!\!+\! \log(\frac{t_{m}}{\Delta t}\,)] (\mathsf{h}^{8} \!\!+\! (\Delta t)^{4}) \!\!+\! \!\mathsf{h}^{2b} \} \,.$$

#### BIBLIOGRAFIA

- [BLP1]A. BOVE, J.E. LEWIS and C. PARENTI, Cauchy problem for Fuchsian hyperbolic operators, Hokkaido Math. J. 14 (1985), 175-248.
- [BLP2] , Structure properties of solutions of some Fuchsian hyperbolic equations, Math. Ann. 273 (1986), 553-571.
- [DDuW]J. DOUGLAS, T. DuPONT, and L. WAHBIN, Optimal L<sup>∞</sup> error estimates for Galerkin approximations to solutions of two-point boundary value problems, Math. Comp. 29 (1975), 475-483.
- [Du1] T. DuPONT, Galerkin methods for first order hyperbolics: an example, SIAM J. Num. Anal.  $\underline{10}$  (1973), 890-899.
- [Du2] T. DuPONT, Galerkin method for modeling gas piplines, in Constructive and Computational Methods for Differential and Integral Equations, Lecture Notes in Mathematics, 430 (1974), 112-130.
- [F] G. FUIRWEATHER, <u>Finite Element Galerkin Methods for Differential Equa-tions</u>, Lecture Notes in Pure and Applied Mathematics (Dekker), <u>34</u> (1978).
- [G] A.M. GENIS, On finite element methods for the Euler-Poisson-Darboux equation, SIAM J. Num. Anal. 21 (1984), 1080-1106.
- [SF] G. STRANG and G.J. FIX, <u>An Analysis of the Finite Element Method</u>, Prentice-Hall (1973).
- [T] H. TAHARA, Singular hyperbolic systems
  I: J. Fac. Sc. Tokyo 1A, 26 (1979), 213-238.
  II: J. Fac. Sc. Tokyo 1A, 26 (1979), 391-412.
  III: J. Fac. Sc. Tokyo 1A, 27 (1980), 465-507.
  IV: Jap. J. Math. 8 (1982), 297-308.
- [W] L. WAHLBIN, A modified Galerkin procedure with Hermite cubics for hyperbolic problems, Math. Comp. 29 (1975), 978-984.